

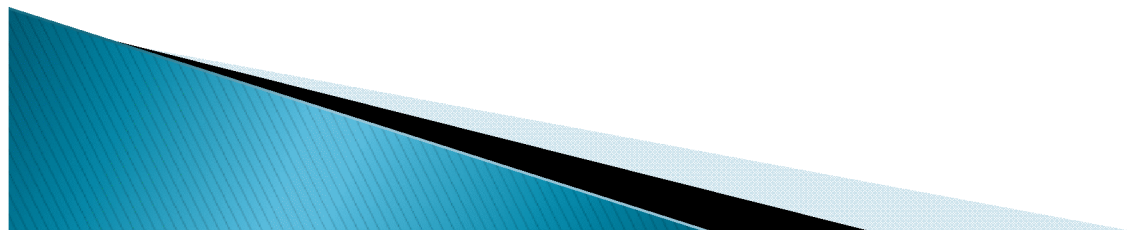
دوره آموزشی اصول کار با دستگاه های اندازه گیری فرکانس بالا

مدرس : روح اله میرزاجانی ماهانی

شرکت مهندسی فن آرزم

www.fanarazm.com

زمستان ۱۳۹۷



فهرست

- ▶ مقدمه‌ای بر اصول اندازه گیری
- ▶ تبدیلات حوزه زمان و فرکانس
- ▶ آشنایی با انواع کانکتورها و مبدل‌های فرکانس بالا
- ▶ اسیلوسکوپ دیجیتال
- ▶ معرفی روش‌های تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا
- ▶ سیگنال ژنراتور
- ▶ اسپکتروم آنالایزر
- ▶ اندازه‌گیری پارامترهای S
- ▶ نتورک آنالایزر برداری

مقدمه‌ای بر اصول اندازه گیری

رعایت ایمنی در اندازه گیری

- ▶ در هنگام کار با سیگنال با توان بالا رعایت مسائل ایمنی بسیار حیاتی می باشد.
- ▶ خطر آسیب شدید یا مرگ در کار با سیگنال RF پر قدرت وجود دارد.
- ▶ اطمینان از قطع بودن منبع سیگنال پر قدرت هنگام آماده سازی مقدمات تست.
- ▶ عدم قطع کابل یا باز کردن کانکتور هنگام ارسال سیگنال RF پر قدرت.
- ▶ عدم چرخش در ماژول واتمتر حین اندازه گیری توان ارسالی پر قدرت.
- ▶ پرسنلی که با سیگنال RF پر قدرت کار می کنند باید با تکنیکهای مدرن احیا و تنفس مصنوعی آشنا باشند.
- ▶ دستورالعمل کار با دستگاه هایی که با سیگنال RF پر قدرت ارتباط دارند بایستی در محل مناسب نصب گردند.

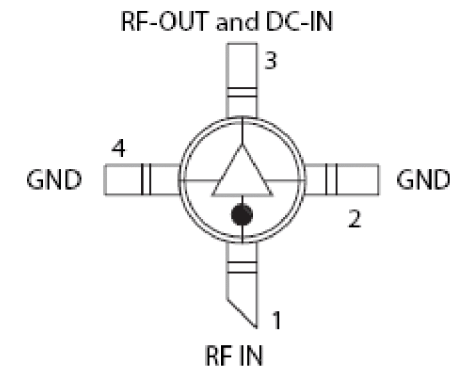
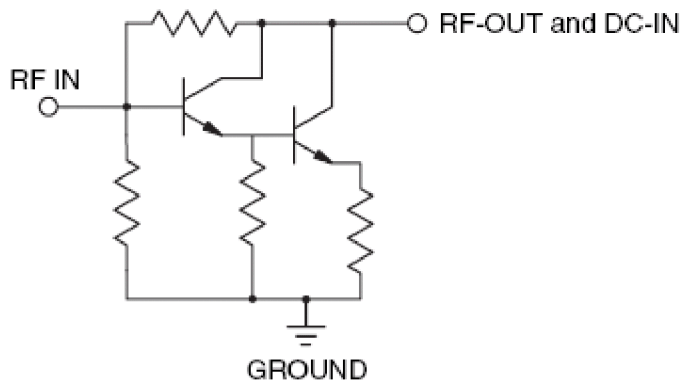
مقدمه‌ای بر اصول اندازه گیری

- ▶ در اندازه گیری توجه به محدوده های مجاز اندازه گیری دستگاه اهمیت فراوانی دارد.
- ▶ محدوده فرکانسی دستگاه اندازه گیری با فرکانس سیگنال باید مطابقت داشته باشد.
- ▶ توان سیگنال نباید از حداکثر توان مجاز دستگاه اندازه گیری بیشتر باشد. در غیر این صورت باید از تضعیف کننده مناسب استفاده شود.
- ▶ در صورت وجود سیگنال DC بر روی خط سیگنال RF بایستی از DC Blocker مناسب استفاده شود. (حداکثر ولتاژ قابل تحمل و محدوده فرکانسی)
- ▶ سیگنال DC معمولاً باعث آسیب رسیدن به دستگاه اندازه گیری خصوصاً اسپکتروم آنالایزر می شود.
- ▶ انتخاب کابل، کانکتور و مبدل‌های مناسب جهت تست با توجه به محدودیتهای فرکانسی و توان سیگنال از اهمیت بالایی برخوردار است.

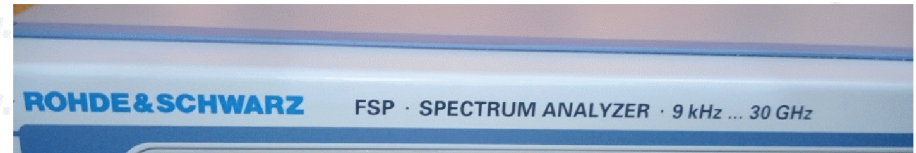
مقدمه‌ای بر اصول اندازه گیری

▶ مثال: در تقویت کننده های کم نویز (LNA) معمولاً تغذیه در مسیر RFout قرار دارد.

simplified schematic and pin description



مقدمه‌ای بر اصول اندازه گیری



آشنایی با تبدیل های حوزه زمان - فرکانس

▶ جهت درک بهتر اصول اندازه گیری در فرکانسهای بالا نیاز است نگاهی سریع به تبدیل فوریه داشته باشیم.

▶ اگر $x(t)$ یک سیگنال با عمر محدود باشد

▶ تبدیل فوریه پیوسته در زمان: (Continuous Time Fourier Transform) **CTFT**

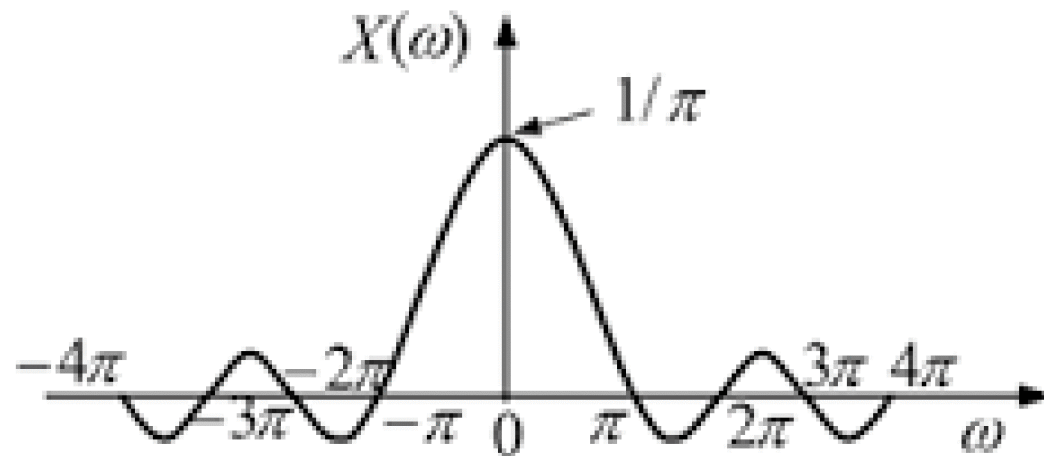
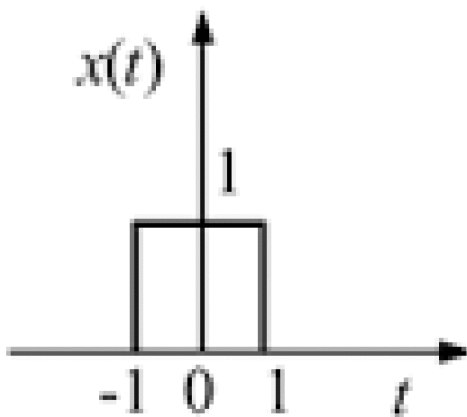
رابطه آنالیز

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt$$

رابطه سنتز

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega)e^{j\omega t} d\omega$$

آشنایی با تبدیل های حوزه زمان - فرکانس



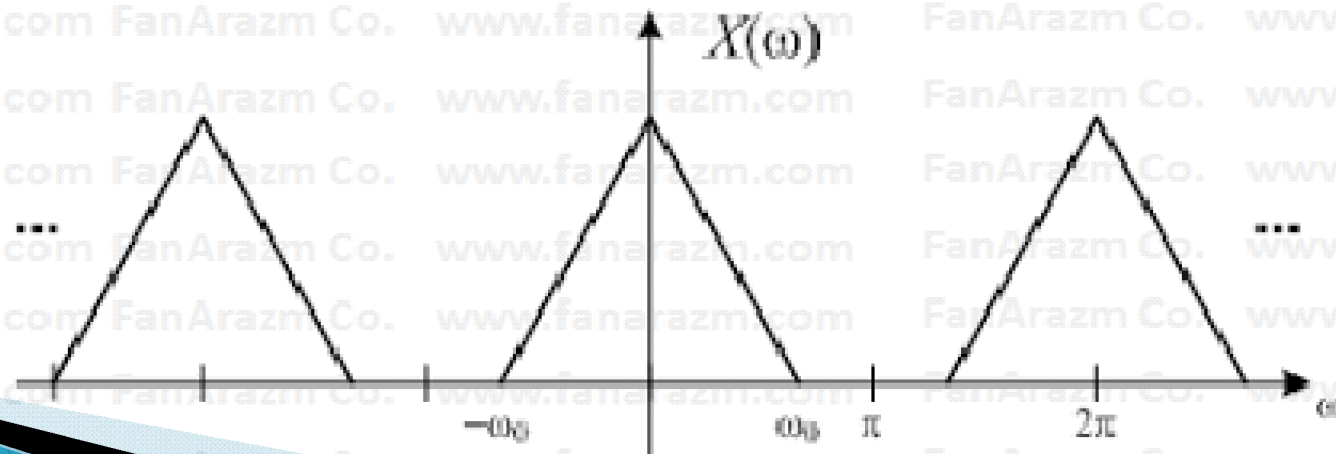
آشنایی با تبدیل های حوزه زمان - فرکانس

تبدیل فوریه گسسته در زمان: **DTFT** (Discrete Time Fourier Transform)

رابطه آنالیز
$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n)e^{-j\omega n}$$

رابطه سنتز
$$x(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{2\pi} X(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega$$

خروجی تبدیل فوریه گسسته در زمان، پیوسته و پریودیک (دوره تناوب 2π) است.



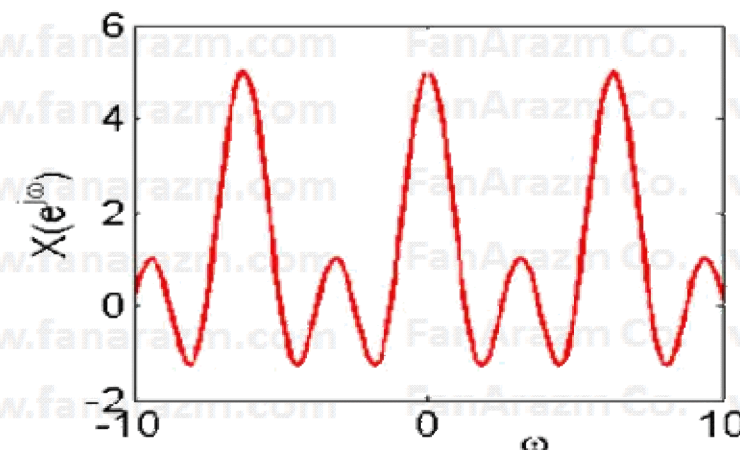
آشنایی با تبدیل های حوزه زمان - فرکانس

Consider the rectangular pulse

$$x[n] = \begin{cases} 1 & |n| \leq N_1 \\ 0 & |n| > N_1 \end{cases}$$

and the Fourier transform is

$$\begin{aligned} X(e^{j\omega}) &= \sum_{n=-N_1}^{N_1} e^{-j\omega n} \\ &= e^{j\omega N_1} \sum_{m=0}^{2N_1} e^{-j\omega m} \\ &= \frac{e^{j\omega(N_1+1/2)} (1 - e^{-j\omega(2N_1+1)})}{e^{j\omega(1/2)} (1 - e^{-j\omega})} \\ &= \frac{e^{j\omega(N_1+1/2)} - e^{-j\omega(N_1+1/2)}}{e^{j\omega/2} - e^{-j\omega/2}} \\ &= \frac{\sin(\omega(N_1+1/2))}{\sin(\omega/2)} \end{aligned}$$



آشنایی با تبدیل های حوزه زمان - فرکانس

تبدیل فوریه گسسته (Discrete Fourier Transform) **DFT**

رابطه آنالیز
$$X(k) = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) e^{-j \frac{2\pi}{N} kn} \quad k = 0, 1, \dots, N-1$$

رابطه سنتز
$$x(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) e^{j \frac{2\pi}{N} kn} \quad n = 0, 1, \dots, N-1$$

وزن نمونه
$$W_N^{kn} = e^{-j \frac{2\pi}{N} kn}$$

در اصل اگر فقط در فاصله $0-2\pi$ اول تعداد N نمونه از $X(e^{j\omega})$ بگیریم $X(K)$ بدست می آید.

به الگوریتم محاسبه سریع **DFT** همان **FFT** میگوییم

Fast Fourier Transform

آشنایی با تبدیل های حوزه زمان - فرکانس

فاصله بین نمونه ها در حوزه زمان را T_s یا زمان نمونه برداری گویند. برای نمونه برداری N نمونه زمانی معادل $N T_s$ باید صبر کرد تا نمونه ها آماده شوند.

حوزه فرکانس حوزه زمان گسسته

$x(n)$	$X(k)$
$x(0)$	$X(0)$
$x(1)$	$X(1)$
$x(2)$	$X(2)$
.	.
.	.
.	.
$x(N-1)$	$X(N-1)$

رزولوشن FFT یا همان فاصله فرکانسی نمونه ها در حوزه فرکانس برابر است با:

$$F_s = \frac{1}{T_s}$$

$$FFT_{RES} = \frac{F_s}{N} = \frac{1}{N T_s} \quad FFT_{RES} = \frac{1}{\text{Sampling Time}}$$

یعنی برای داشتن رزولوشن فرکانسی کوچکتر (دقت فرکانسی بیشتر) یا باید فرکانس نمونه برداری را کاهش داد (قضیه نایکوئیست محدود کننده است) یا تعداد نقاط FFT را افزایش داد. بار محاسباتی FFT به صورت $N \log_2 N$ به تعداد نقاط وابسته است.

➤ در هر صورت برای داشتن دقت فرکانسی بیشتر باید زمان بیشتری صرف کرد.

آشنایی با تبدیل های حوزه زمان - فرکانس

نمایش لگاریتمی توان سیگنال

$$P_{dB} = 10 \log \frac{P_2}{P_1}$$

$$P_{dBm} = 10 \log \frac{P}{1mW}$$

$$P_{dBW} = 10 \log \frac{P}{1W}$$

$$P_{dB\mu} = 20 \log \frac{V}{1\mu V}$$

$$P_{dB\mu} = P_{dBm} + 107$$

$$P = \frac{V^2}{Z_0} \quad Z_0 = 50 \text{ Ohm}$$

1 μW	-30 dBm	-60 dBW	77 dBμ	0.01 Vp
10 μW	-20 dBm	-50 dBW	87 dBμ	0.032 Vp
100 μW	-10 dBm	-40 dBW	97 dBμ	0.1 Vp
1 mW	0 dBm	-30 dBW	107 dBμ	0.316 Vp
10 mW	10 dBm	-20 dBW	117 dBμ	1 Vp
100 mW	20 dBm	-10 dBW	127 dBμ	3.16 Vp
1 W	30 dBm	0 dBW	137 dBμ	10 Vp
10 W	40 dBm	10 dBW	147 dBμ	31.6 Vp
100 W	50 dBm	20 dBW	157 dBμ	100 Vp
1 kW	60 dBm	30 dBW	167 dBμ	316.2 Vp
10 kW	70 dBm	40 dBW	177 dBμ	1000 Vp
100 kW	80 dBm	50 dBW	197 dBμ	3162 Vp

آشنایی با تبدیل های حوزه زمان - فرکانس

چند فرمول کاربردی

محاسبه تلفات مسیر در خلاء (dB) $L_p = 32.45 + 20 \log F + 20 \log D$ $F : MHz$ $D : Km$

مثال: در فرکانس 1 GHz در فاصله 10 متر تلفاتی معادل 52.45 dB وجود خواهد داشت.

محاسبه کف نویز حرارتی $Thermal\ Noise = KTB$ $K = 1.38 \times 10^{-23} J / ^\circ K$

$T = \theta + 273$ $B = Bandwidth(Hz)$

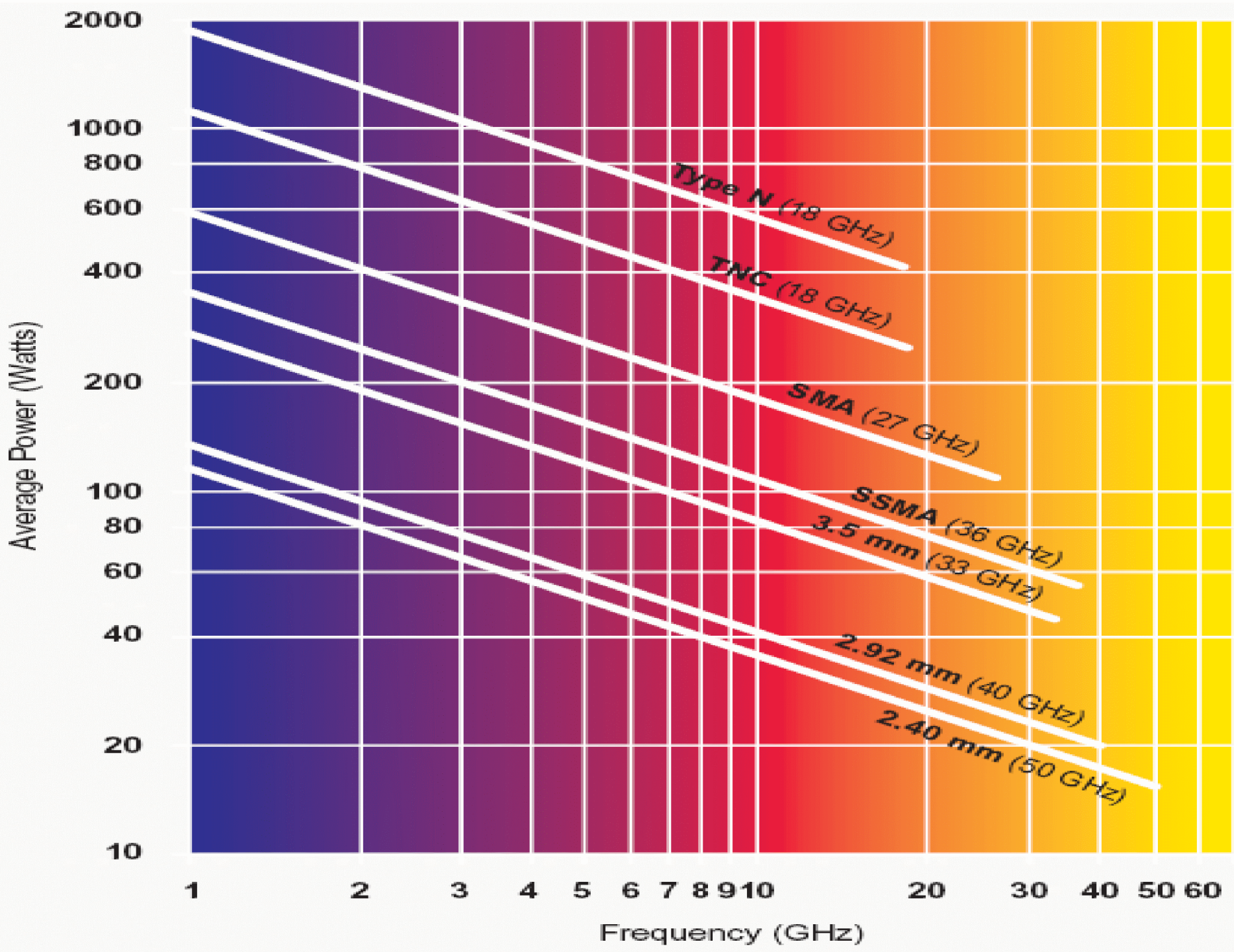
$$N_{dBm} = 10 \log \frac{KTB}{1mW}$$

$$N = -174 dBm \quad B = 1Hz$$

$$N = -96 dBm \quad B = 50MHz$$

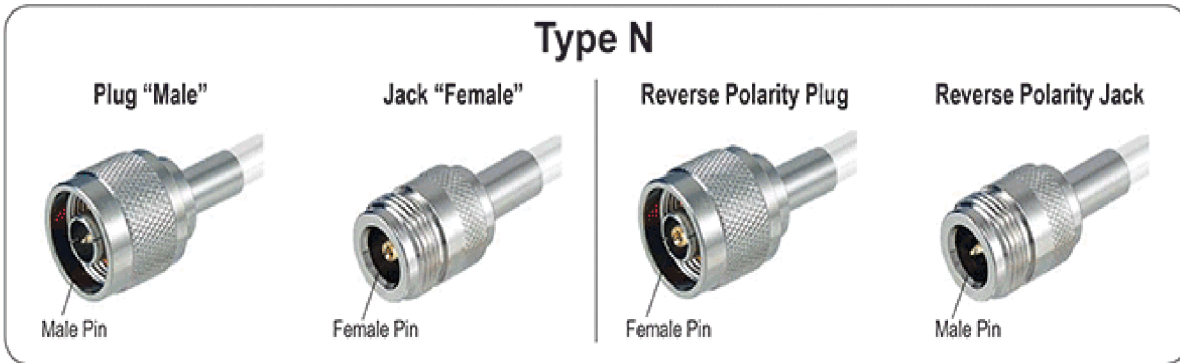
آشنایی با انواع کانکتورها و مبدل‌های فرکانس بالا



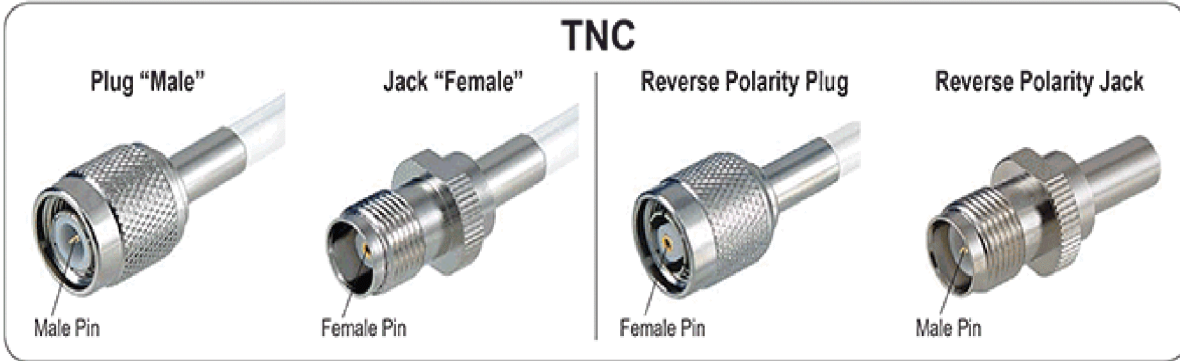


Common RF Coax Connectors - A Visual Guide

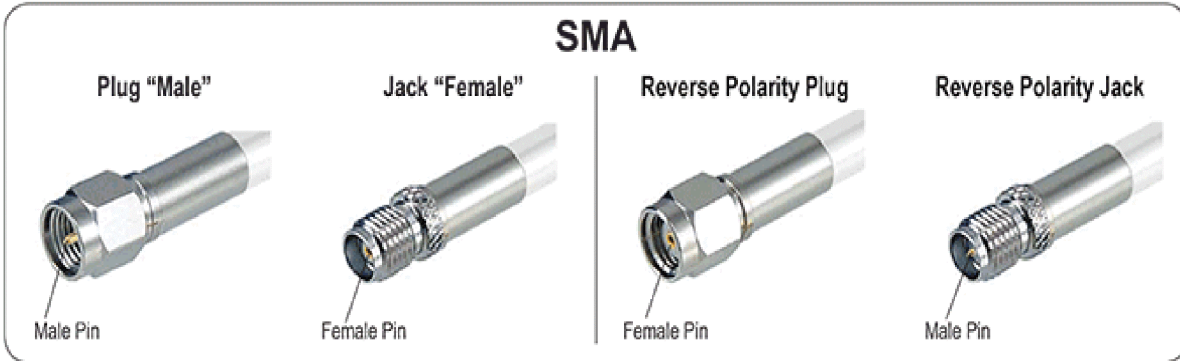
Type N



TNC



SMA



موجبر Waveguide



- ❖ در موجبرها انتشار امواج در مدهای TE و TM وجود دارد و مد TEM منتشر نمی شود. (به دلیل استفاده از یک هادی الکتریکی بر خلاف کابل های کواکسیال)
- ❖ موجبرها در مدل های مختلف با مقاطع مستطیلی و دایروی در سایزهای گوناگون ساخته می شوند.
- ❖ موجبرها در مدل های انعطاف پذیر و غیر انعطاف پذیر تولید می شوند.

Rigid - Flexible - Twistable Flexible

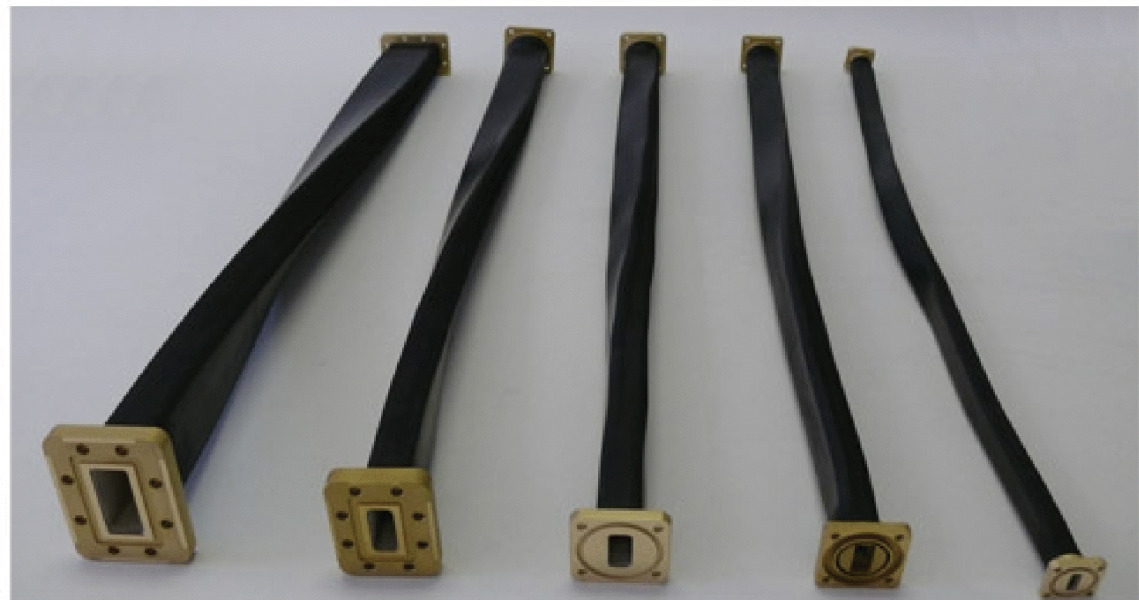
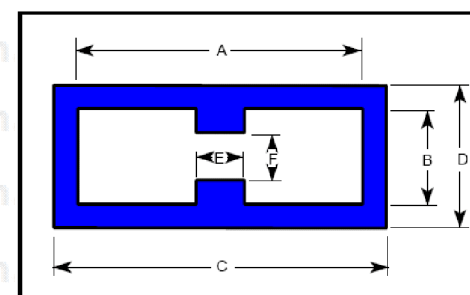


Table 1. Rectangular Waveguide Specifications

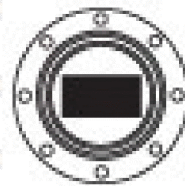
Waveguide Size	JAN WG Desig	MIL-W-85 Dash #	Material	Freq Range (GHz)	Freq Cutoff (GHz)	Power (at 1 Atm)		Insertion Loss (dB/100ft)	Dimensions (Inches)	
						CW	Peak		Outside	Wall Thickness
WR284	RG48/U RG75/U	1-039 1-042	Copper Aluminum	2.60 - 3.95	2.08	45 36	7650	.742-.508 1.116-.764	3.000x1.500	0.08
WR229	RG340/U RG341/U	1-045 1-048	Copper Aluminum	3.30 - 4.90	2.577	30 24	5480	.946-.671 1.422-1.009	2.418x1.273	0.064
WR187	RG49/U RG95/U	1-051 1-054	Copper Aluminum	3.95 - 5.85	3.156	18 14.5	3300	1.395-.967 2.097-1.454	1.000x1.000	0.064
WR159	RG343/U RG344/U	1-057 1-060	Copper Aluminum	4.90 - 7.05	3.705	15 12	2790	1.533-1.160 2.334-1.744	1.718x0.923	0.064
WR137	RG50/U RG106/U	1-063 1-066	Copper Aluminum	5.85 - 8.20	4.285	10 8	1980	1.987-1.562 2.955-2.348	1.500x0.750	0.064
WR112	RG51/U RG68/U	1-069 1-072	Copper Aluminum	7.05 - 10.0	5.26	6 4.8	1280	2.776-2.154 4.173-3.238	1.250x0.625	0.064
WR90	RG52/U RG67/U	1-075 1-078	Copper Aluminum	8.2 - 12.4	6.56	3 2.4	760	4.238-2.995 6.506-4.502	1.000x0.500	0.05
WR75	RG346/U RG347/U	1-081 1-084	Copper Aluminum	10.0 - 15.0	7.847	2.8 2.2	620	5.121-3.577 7.698-5.377	0.850x0.475	0.05
WR62	RG91/U RG349/U	1-087 1-091	Copper Aluminum	12.4 - 18.0	9.49	1.8 1.4	460	6.451-4.743 9.700-7.131	0.702x0.391	0.04
WR51	RG352/U RG351/U	1-094 1-098	Copper Aluminum	15.0 - 22.0	11.54	1.2 1	310	8.812-6.384 13.250-9.598	0.590x0.335	0.04
WR42	RG53/U	1-100	Copper	18.0 - 26.5	14.08	0.8	170	13.80-10.13	0.500x0.250	0.04
WR34	RG354/U	1-107	Copper	2.0 - 33.0	17.28	0.6	140	16.86-11.73	0.420x0.250	0.04
WR28	RG271/U	3-007	Copper	26.5 - 40.0	21.1	0.5	100	23.02-15.77	0.360x0.220	0.04

Table 2. Double Ridge Rectangular Waveguide Specifications

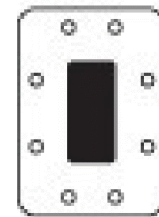
Waveguide Size	MIL-W-23351 Dash #	Material	Freq Range (GHz)	Freq Cutoff (GHz)	Power (at 1 Atm)		Insertion Loss (dB/ft)	Dimensions (Inches)					
					CW	Peak		A	B	C	D	E	F
WRD250		Alum Brass Copper Silver Al	2.60 - 7.80	2.093	24	120	0.025 0.025 0.018 0.019	1.655	0.715	2	1	0.44	0.15
WRD350 D24	4-029 4-303 4-031	Alum Brass Copper	3.50 - 8.20	2.915	18	150	0.0307 0.0303 0.0204	1.48	0.688	1.608	0.816	0.37	0.292
WRD475 D24	4-033 4-034 4-035	Alum Brass Copper	4.75 - 11.00	3.961	8	85	0.0487 0.0481 0.0324	1.09	0.506	1.19	0.606	0.272	0.215
WRD500 D36	2-025 2-026 2-027	Alum Brass Copper	5.00 - 18.00	4.222	4	15	0.146 0.141 0.095	0.752	0.323	0.852	0.423	0.188	0.063
WRD650		Alum Brass Copper	6.50 - 18.00	5.348	4	25	0.106 0.105 0.07	0.721	0.321	0.821	0.421	0.173	0.136
WRD750 D24	4-037 4-038 4-039	Alum Brass Copper	7.50 - 18.00	6.239	4.8	35	0.0964 0.0951 0.0641	0.691	0.321	0.791	0.421	0.173	0.136
WRD110 D24	4-041 4-042 4-043	Alum Brass Copper	11.00 - 26.50	9.363	1.4	15	0.171 0.169 0.144	0.471	0.219	0.551	0.299	0.118	0.093
WRD180 D24	4-045 4-046 4-047	Alum Brass Copper	18.00 - 40.00	14.995	0.8	5	0.358 0.353 0.238	0.288	0.134	0.368	0.214	0.072	0.057



www.fana
www.fana
www.fana
www.fana
www.fana

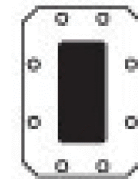


CAR

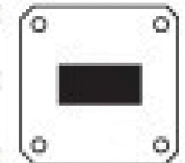


UDR

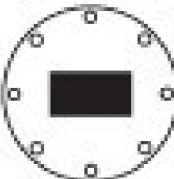
ATM *-10"



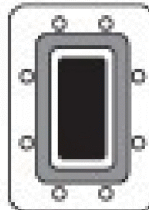
UER



UBR

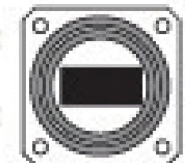


UAR

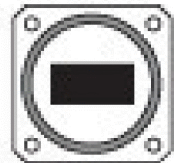


PDR

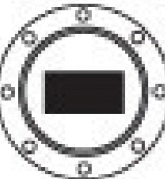
ATM *-9"



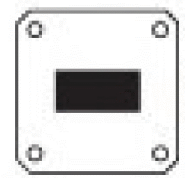
CBR



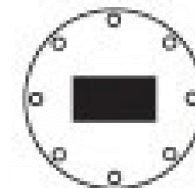
PBR



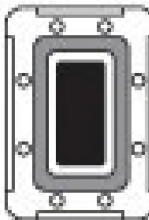
PAR



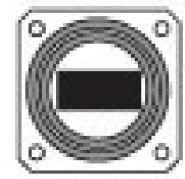
SQ. COVER
ATM *-6"



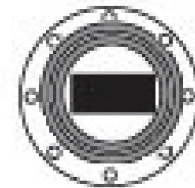
RND. COVER
ATM *-6"



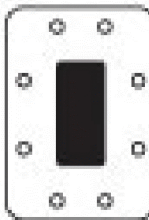
CPRG
ATM *-1"



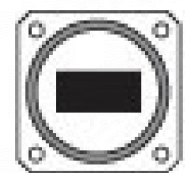
CHOKE
ATM *-7"



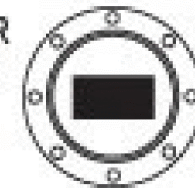
RND. CHOKE
ATM *-7"



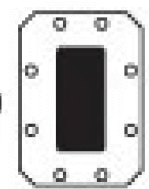
CPRF
ATM *-2"



SQ. COVER
GROOVED
ATM *-8"



RND. COVER
GROOVED
ATM *-8"



CMR
ATM *-3"

point of contact for the two flanges. Another $\lambda_g/4$ line is formed between the guide and the choke flange. So the short circuit at the right-hand end of this groove is transformed to an open circuit at the contact point of the flanges. Any resistance in this contact is in series with an infinite (or very high) impedance and thus has little effect. Then this high impedance is transformed back to a short circuit (or very low impedance) at the edges of the waveguides, to provide an effective low-resistance path for current flow across the joint. Since there is a negligible voltage drop across the ohmic contact between the flanges, voltage breakdown is avoided. Thus, the cover-to-choke connection can be useful for high-power applications. The SWR for this joint is typically less than 1.05, but is more frequency dependent than the cover-to-cover joint.

در موج گیر Cover to cover در لبه های

ارتباط تمیز نباشد یا ارتقال دقیق برقرار نشود در توانهای بالا احتمال Arc زدن وجود دارد

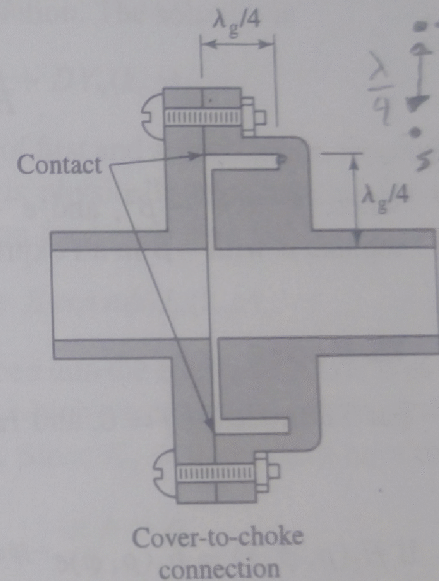
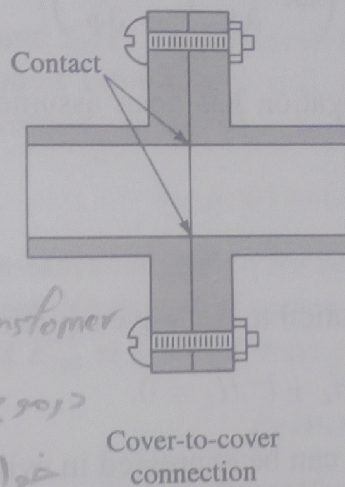
در نوع Cover to choke چون دو

Transformer $\lambda/4$ وجود دارد با اینکه لبه های

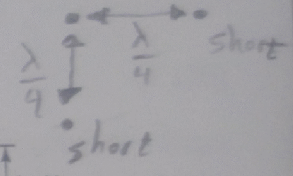
در موج گیر روی هم نیستند ولی ارتقال کوتاه خواهند بود و احتمال Arc زدن نیز

حل می گردد پس برای

توان های بالا نوع دوم مناسب تر است



short + open = open



short -> open -> infinity

Reference: C. G. Montgomery, R. H. Dicke, and E. M. Purcell, *Principles of Microwave Circuits*, McGraw-Hill, New York, 1948.

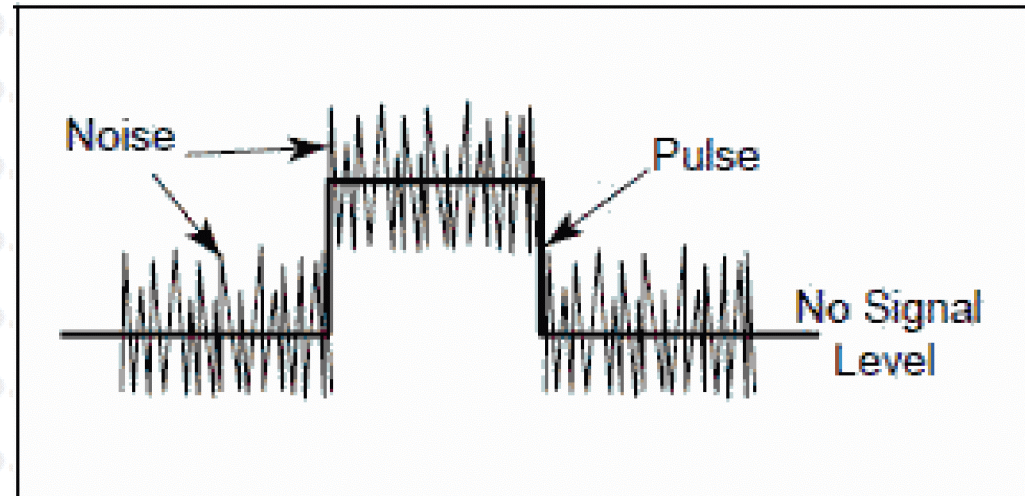
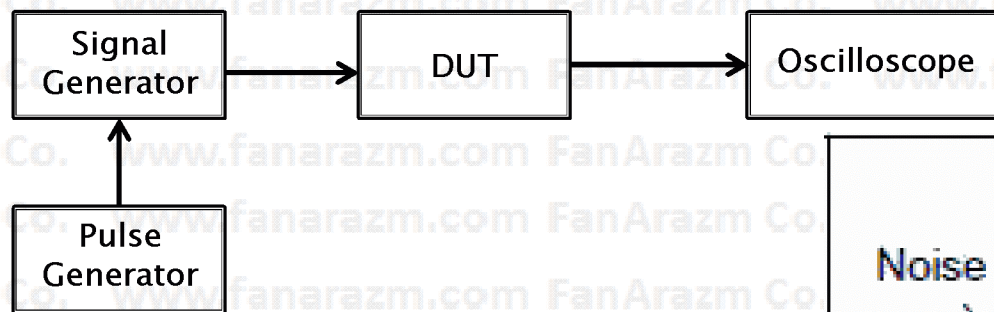
3.4 CIRCULAR WAVEGUIDE

A hollow metal tube of circular cross section also supports TE and TM waveguide modes. Figure 3.11 shows the cross-section geometry of such a circular waveguide of inner radius a .

اسیلوسکوپ دیجیتال

❖ با استفاده از اسکوپ علاوه بر اندازه گیری های معمولی مانند سطح ولتاژ - فرکانس - عرض پالس - اختلاف فاز و ... امکان اندازه گیری حساسیت TSS (Tangential sensitivity) نیز وجود دارد.
این نوع حساسیت مخصوص گیرنده هایی است که با پوش سیگنال سروکار دارند مانند انواع **Detector** - گیرنده های **SDLVA - DLVA - Crystal Video**.

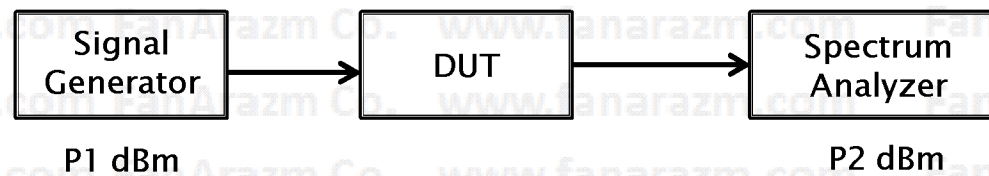
❖ معمولاً سطح توان سیگنال در نقطه **TSS** حدود 8 ± 1 dB بالاتر از سطح نویز است. این معیار الزاماً معیاری برای تنظیم سطح **Threshold** سامانه نیست. اگر آستانه بر روی **TSS** تنظیم شود **False Alarm Rate** به شدت زیاد می گردد. معمولاً سامانه ها به **SNR** بالاتر **10 dB** برای عملکرد صحیح نیاز دارند.



معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری بهره - تلفات عبور

❖ اختلاف توان خروجی از توان ورودی در هر سیستمی را بهره (Gain) سیستم گویند. اگر این اختلاف منفی باشد یعنی سیستم تحت تست بجای تقویت تضعیف ایجاد کرده که این تضعیف را Insertion Loss یا تلفات عبور گویند.



$$\text{Gain or Loss dB} = P2 - P1$$

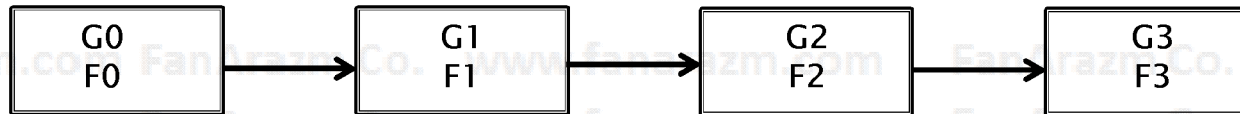
معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری Noise Figure

❖ نسبت SNR ورودی به SNR خروجی هر سیستم را عدد نویز NF آن سیستم گویند. چون هر سیستمی مقداری نویز به سیگنال ورودی اضافه می نماید پس همواره $NF > 1$ (معیار خطی) خواهد بود. البته وقتی با معیارهای لگاریتمی کار می کنیم NF کمتر از یک هم خواهیم داشت.

$$NF = \frac{SNR_{IN}}{SNR_{OUT}}$$

برای یک سیستم چند طبقه محاسبه NF به صورت زیر است:



کلیه اعداد گین و NF کلیه طبقات را از حالت لگاریتمی به خطی تبدیل می کنیم.

$$G = 10^{\frac{GdB}{10}} \quad F = 10^{\frac{FdB}{10}}$$

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

حال که کلیه مقادیر به حالت خطی در آمد از رابطه زیر برای محاسبه NF استفاده می نمایم.

$$NF_{Linear} = F_0 + \frac{F_1 - 1}{G_0} + \frac{F_2 - 1}{G_0 G_1} + \frac{F_3 - 1}{G_0 G_1 G_2}$$

$$NF_{dB} = 10 \log NF_{Linear}$$

همانگونه که از رابطه دیده می شود NF طبقه اول در تعیین عدد نویز کلی نقش مهمی دارد. پس استفاده از قطعات کم نویز در طبقات اولیه منجر به کاهش عدد نویز سیستم خواهد شد. برای اندازه گیری NF به دستگاه Noise Figure Meter نیاز است. البته امروزه اسپکتروم ها دارای آپشن NF Meter هستند.

البته روشهای برای اندازه گیری NF با اسپکترو آنالایزر معمولی هم وجود دارد که برای سیستم هایی با NF کوچک کارایی ندارند. (مثلاً روش Y Factor)

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری SNR

- ❖ نسبت توان سیگنال به توان نویز را SNR یا همان Signal to Noise Ratio می گویند.
- ❖ همانگونه که قبلاً بحث شد سطح توان نویز در دستگاه اندازه گیری وابسته به پهنای باند اندازه گیری است. البته سطح توان سیگنال این وابستگی را ندارد.
- ❖ معمولاً سطح نویز نمایش داده شده در دستگاه اندازه گیری را با DANL یا Displayed Average Noise Level بیان می کنند.
- ❖ برای نمایش سطح نویز صحیح باید به پهنای باند اندازه گیری اشاره کرد (پارامتر Resolution Bandwidth RBW در اسپکتروم آنالایزر).
- ❖ یک راه حل بهتر نرمالیزه کردن اندازه گیری است.

$$\text{DANL} = -100 \text{ dBm @ RBW} = 1 \text{ KHz}$$

$$\text{DANL} = -130 \text{ dBm/Hz}$$

- ❖ با این توصیف می توان SNR را دقیق بیان کرد. پس یا باید به RBW اندازه گیری اشاره کنیم یا به صورت نرمالیزه بر حسب dBm/Hz مقدار SNR را بنویسیم.

❖ برای مثال اگر سطح سیگنال **-50dBm** باشد مقدار SNR به صورت زیر بیان می شود:

$$\text{SNR} = 50 \text{ dB @ RBW} = 1 \text{ KHz}$$

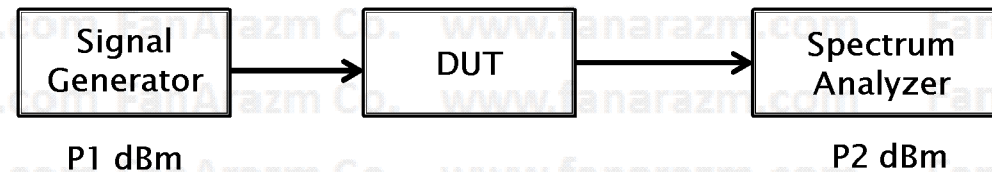
$$\text{SNR} = 80 \text{ dB/Hz}$$

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری P1dB

❖ برای اندازه گیری P1dB که یکی از معیارهای ورود سیستم به ناحیه غیر خطی عملکرد است ابتدا Gain سیستم تحت تست را اندازه گیری می کنیم.

❖ سپس با افزایش دامنه ورودی به حد کافی به نقطه ای می رسیم که گین سیستم 1dB نسبت به عدد قبل کاهش داشته باشد. در این هنگام سطح توان ورودی را اندازه گیری و ثبت می نماییم. این عدد همان P1dB سیستم تحت تست است. این کاهش بهره نتیجه اشباع شده سیستم تحت تست است.



در شروع P1 را مقدار کمی در نظر می گیریم مثلاً -50dBm

$$G1 = P2 - P1$$

با افزایش توان ورودی یا همان P1 به نقطه ای خواهیم رسید که گین به اندازه 1 dB کاهش خواهد یافت.

مثلاً در توان -2dBm

$$G2 = G1 - 1$$

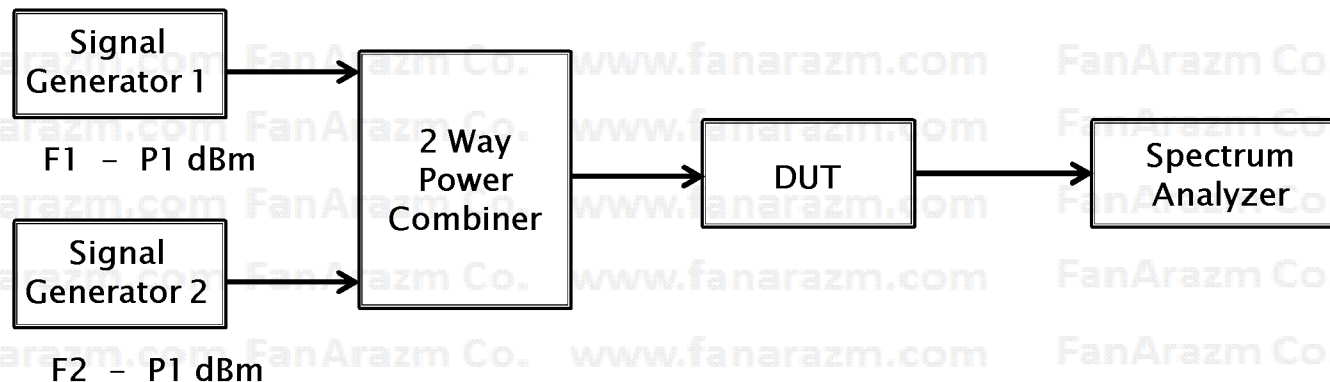
این نقطه همان P1 dB سیستم تحت تست است.

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

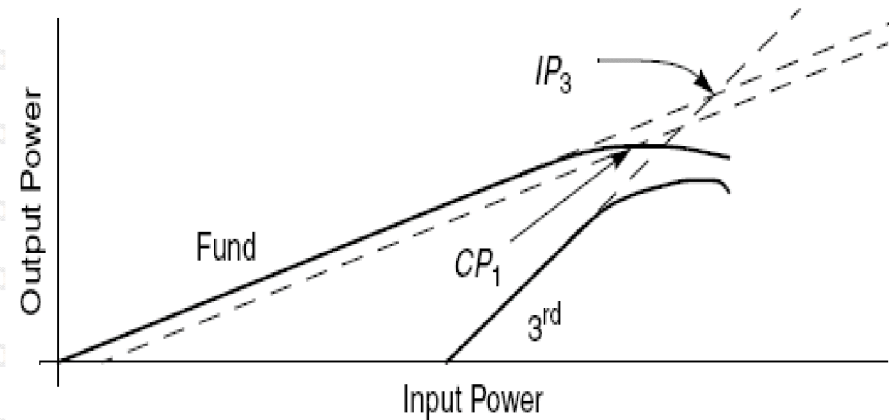
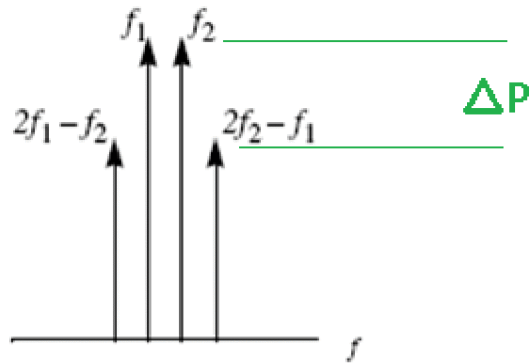
اندازه گیری IP3

❖ اندازه گیری IP3 یکی دیگر از معیارهای خطی بودن سیستم در مواجهه با سیگنالهای قوی می باشد. برای این تست به دو دستگاه سیگنال ژنراتور نیاز است. ابتدا با استفاده از یک کامباینر مناسب این دو سیگنال را بایکدیگر ترکیب نموده و به سیستم تحت تست تزریق می نماییم. معمولاً این دو سیگنال ورودی حدود 1MHz با یکدیگر اختلاف فرکانسی دارند.

❖ با افزایش همزمان دامنه دو سیگنال بعد از حد مشخصی هارمونیک هایی در طیف خروجی پیدا می شوند. هنگامی که دامنه هارمونیک ها قابل اندازه گیری شد دیگر افزایش توان را متوقف می کنیم.



معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا



$$IP3_{out} = P_{out} + \frac{\Delta P}{2}$$

$$IP3_{in} = P_{in} + \frac{\Delta P}{2}$$

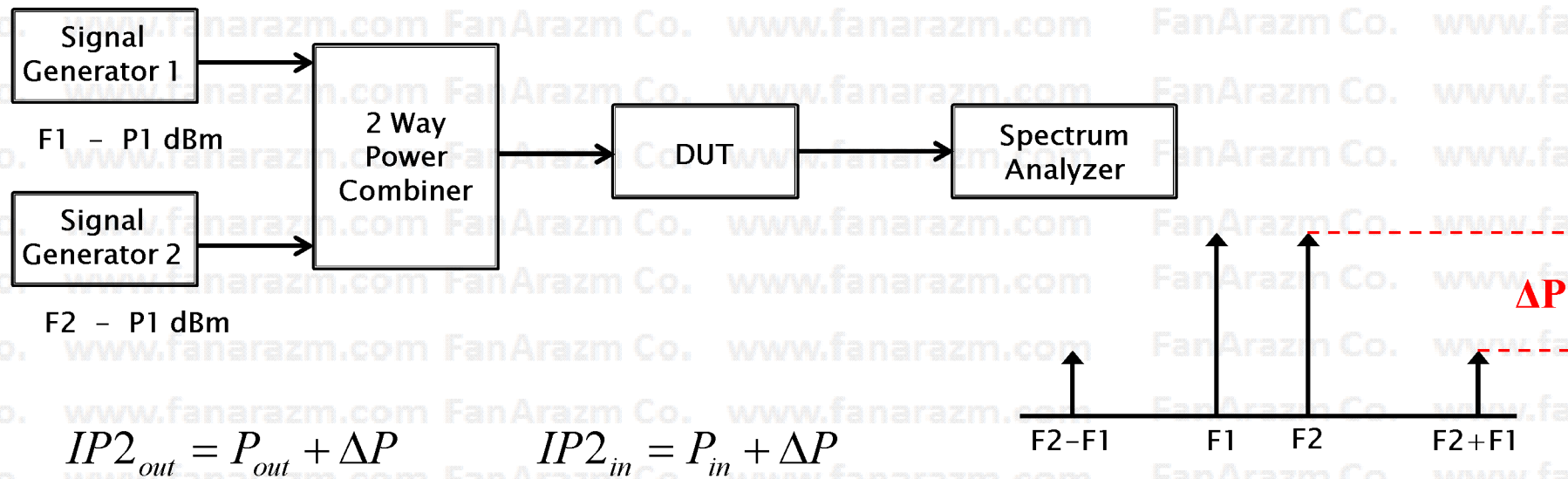
در اصل IP_3 یک نقطه تلاقی تئوری است و هیچگاه خروجی به این مقدار نمی رسد و تنها معیاری برای خطی بودن سامانه است.

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری IP2

❖ اندازه گیری IP2 همانند اندازه گیری IP3 می باشد با این تفاوت که اندازه گیری در هارمونیک های $F2 \pm F1$ انجام می شود.

❖ با افزایش همزمان دامنه دو سیگنال بعد از حد مشخصی هارمونیک هایی در طیف خروجی پیدا می شوند. هنگامی که دامنه هارمونیک ها قابل اندازه گیری شد دیگر افزایش توان را متوقف می کنیم.



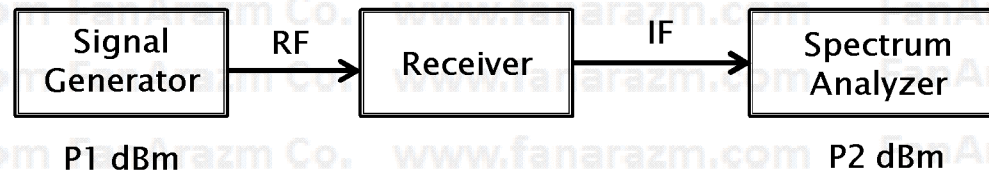
مقدار IP2 از IP3 بزرگتر است اما پارامتر IP3 کاربردی تر می باشد.

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری حساسیت MDS

❖ حساسیت MDS برای گیرنده ای که دارای IF_{OUT} باشد قابل اندازه گیری است. سیگنال ورودی در فرکانس و دامنه مناسب تنظیم و به گیرنده اعمال می شود. خروجی IF را به اسپکتروم آنالایزر متصل نموده و دامنه خروجی را اندازه گیری می نماییم. حداکثر حساسیت گیرنده هنگامی حاصل می شود که کلیه گین ها در مدار و تضعیف ها خارج از مدار باشند. چون بحث اندازه گیری سیگنال ضعیف است. در این حالت MDS برابر حداقل سیگنال ورودی است که SNR حدود 10dB را در پهنای باند IF گیرنده ارائه دهد (ذکر RBW اندازه گیری الزامی است).

❖ اگر گیرنده دارای خروجی صوت باشد و به Audio Analyzer هم دسترسی نباشد معمولاً هنگامی که دیگر صدای صوت از گیرنده شنیده نشود سیگنال ورودی را اندازه گیری نموده به عنوان حساسیت گیرنده ثبت می کنند.



رابطه خطی $S_{\min} = (S/N)_{\min} + KTB(NF)$

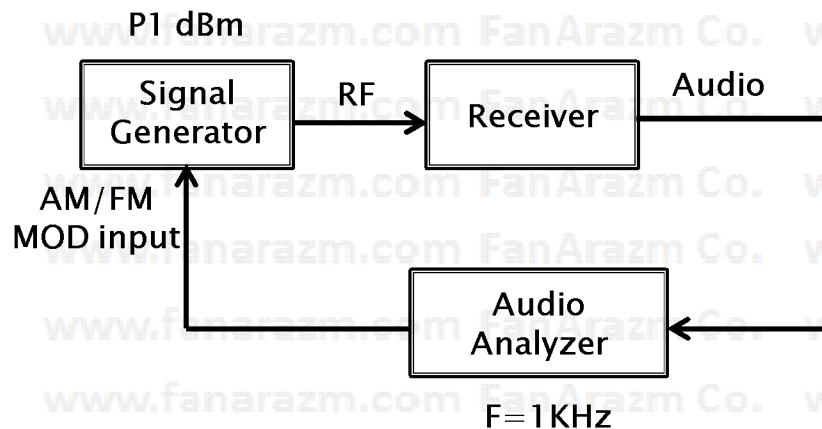
رابطه لگاریتمی $S_{\min \text{ dBm}} = SNR_{\min \text{ dB}} - 174 + 10 \log(BW) + NF_{\text{dB}}$

$$G_{IF \text{ dB}} = P2 - P1$$

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری SINAD

❖ اگر گیرنده دارای خروجی صوت باشد با استفاده از Audio Analyzer حساسیت گیرنده را به دقت اندازه گیری نمود. این دستگاه با ارسال یک سیگنال سیونس با خلوص بالا به ورودی مدولاسیون سیگنال ژنراتور و سپس آنالیز صوت خروجی گیرنده امکان اندازه گیری اتوماتیک SINAD را فراهم می نماید. با ضعیف کردن دامنه سیگنال ژنراتور مقدار SINAD کاهش خواهد یافت معمولاً مقدار SINAD بین 10-12 dB معرف مرز حساسیت گیرنده می باشد. در این وضعیت دامنه سیگنال ژنراتور معرف حساسیت گیرنده خواهد بود.

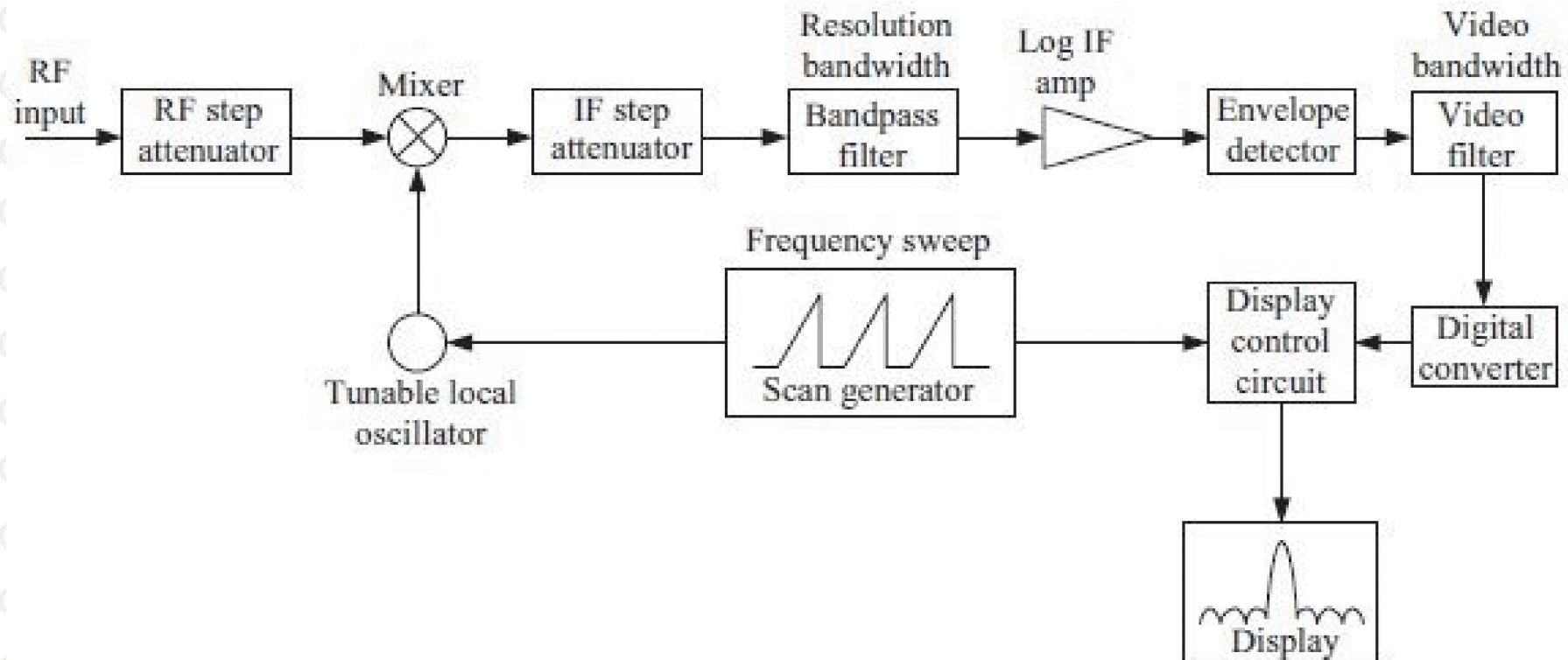


$$SINAD = \frac{\text{Total Signal Power}}{\text{Unwanted Signal Power}}$$

$$SINAD = \frac{P_{\text{Signal}} + P_{\text{Noise}} + P_{\text{distortion}}}{P_{\text{Noise}} + P_{\text{distortion}}}$$

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

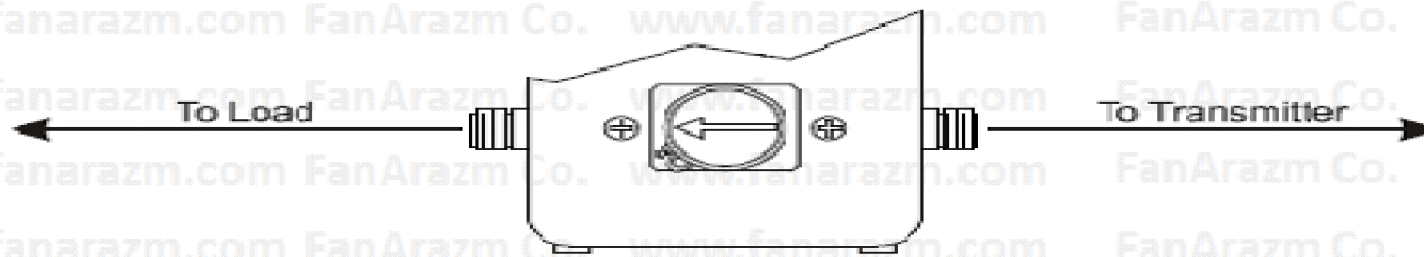
بلوک دیاگرام اسپکتروم آنالایزر



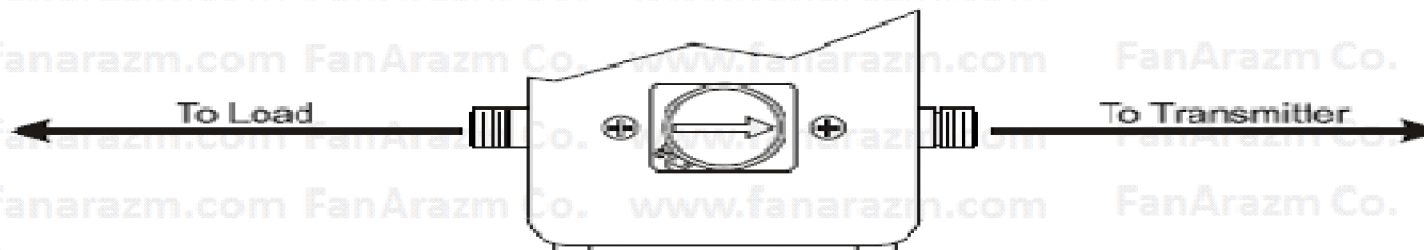
معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری VSWR با واتمتر جهتی

- ❖ با استفاده از واتمتر جهتی Bird43 امکان اندازه گیری توان ارسالی به بار و توان بازگشتی از سمت بار وجود دارد.
- ❖ به منظور اندازه گیری توان ارسالی و توان بازگشتی باید از المان های مناسب استفاده نمود.
- ❖ خصوصاً در حالت اندازه گیری Low Reflection که توان بازگشتی مقدار ناچیزی حدوداً کمتر از 10% توان ارسالی است با رعایت مسائل ایمنی حتماً باید از یک المان با توان یک دهم المان اصلی توان بازگشتی را اندازه گیری نمود.



Forward Power Measurement



Reflected Power Measurement

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

موج ارسال: Forward Wave

این موج را موج تابش نیز می‌گویند. این موج از منبع به سمت بار در حرکت است. ولتاژ آن با E_f و جریان آن با I_f نشان داده می‌شود که رابطه $E_f / I_f = Z_0$ همواره برقرار است.

موج بازتاب: Reflected Wave

این موج را موج منعکس شده نیز می‌گویند. این موج از انعکاس توسط بار ایجاد شده و از سمت بار به سمت منبع حرکت می‌کند. ولتاژ آن با E_r و جریان آن با I_r نشان داده می‌شود که رابطه $E_r / I_r = Z_0$ همواره برقرار است.

Forward

$$W_f = \text{WattsForward} = E_f^2 / Z_0 = I_f^2 Z_0 = E_f I_f$$

Reflected

$$W_r = \text{WattsReflected} = E_r^2 / Z_0 = I_r^2 Z_0 = E_r I_r$$

$$W_1 = \text{WattsIntoLoad} = W_f - W_r$$

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

یکی از پارامترهای مهم که بیانگر میزان انطباق بین منبع و بار می باشد پارامتر VSWR می باشد. با اندازه گیری توان ارسالی و توان بازگشتی طبق روش گفته شده امکان محاسبه VSWR به وجود می آید.

$$\rho = \frac{W_r}{W_f} \quad \rho = VSWR$$

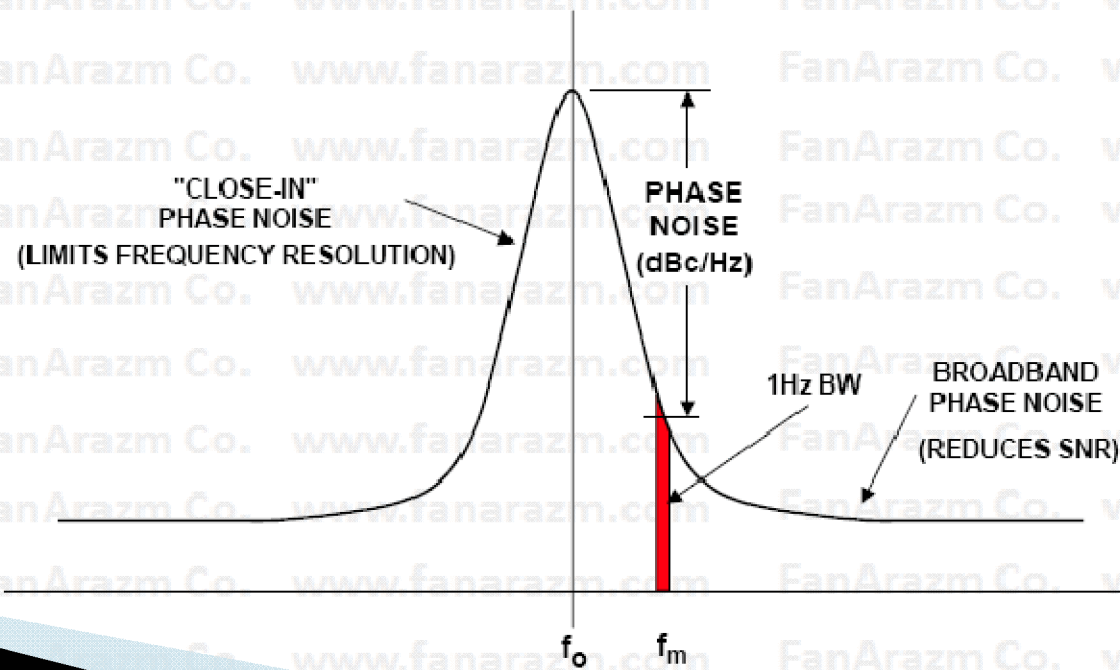
$$\rho = \frac{1 + \sqrt{\phi}}{1 - \sqrt{\phi}} \quad \phi = \left[\frac{\rho - 1}{\rho + 1} \right]^2$$

شکل های صفحه بعد رابطه بین VSWR و درصد توان بازگشتی را در دو محدوده نشان می دهد. شکل اول برای VSWR های کوچک و زیر 1.4 می باشد و در شکل دوم تا VSWR=8 نمودار وجود دارد که به راحتی قابل استفاده می باشند.

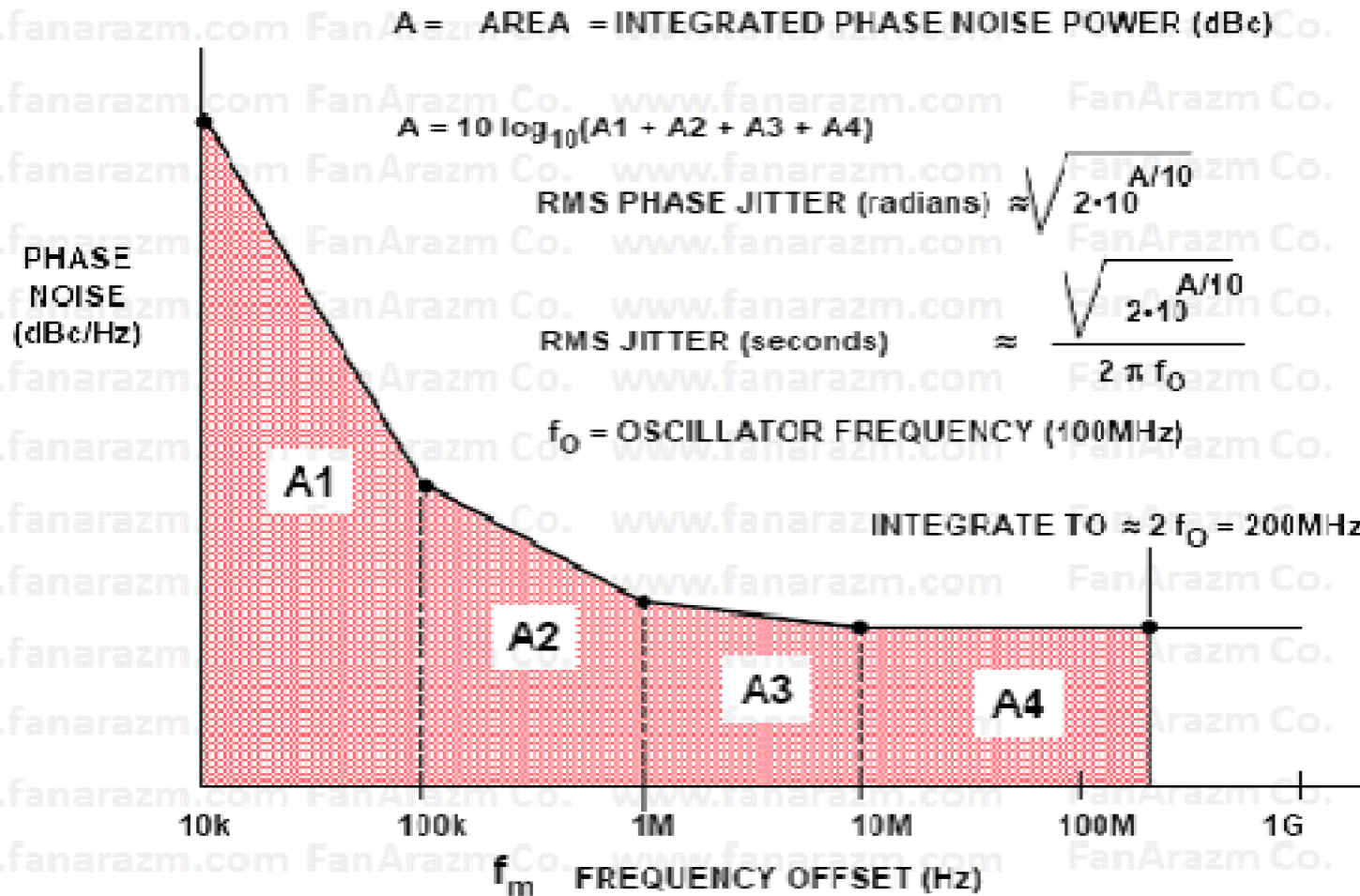
معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری نویز فاز

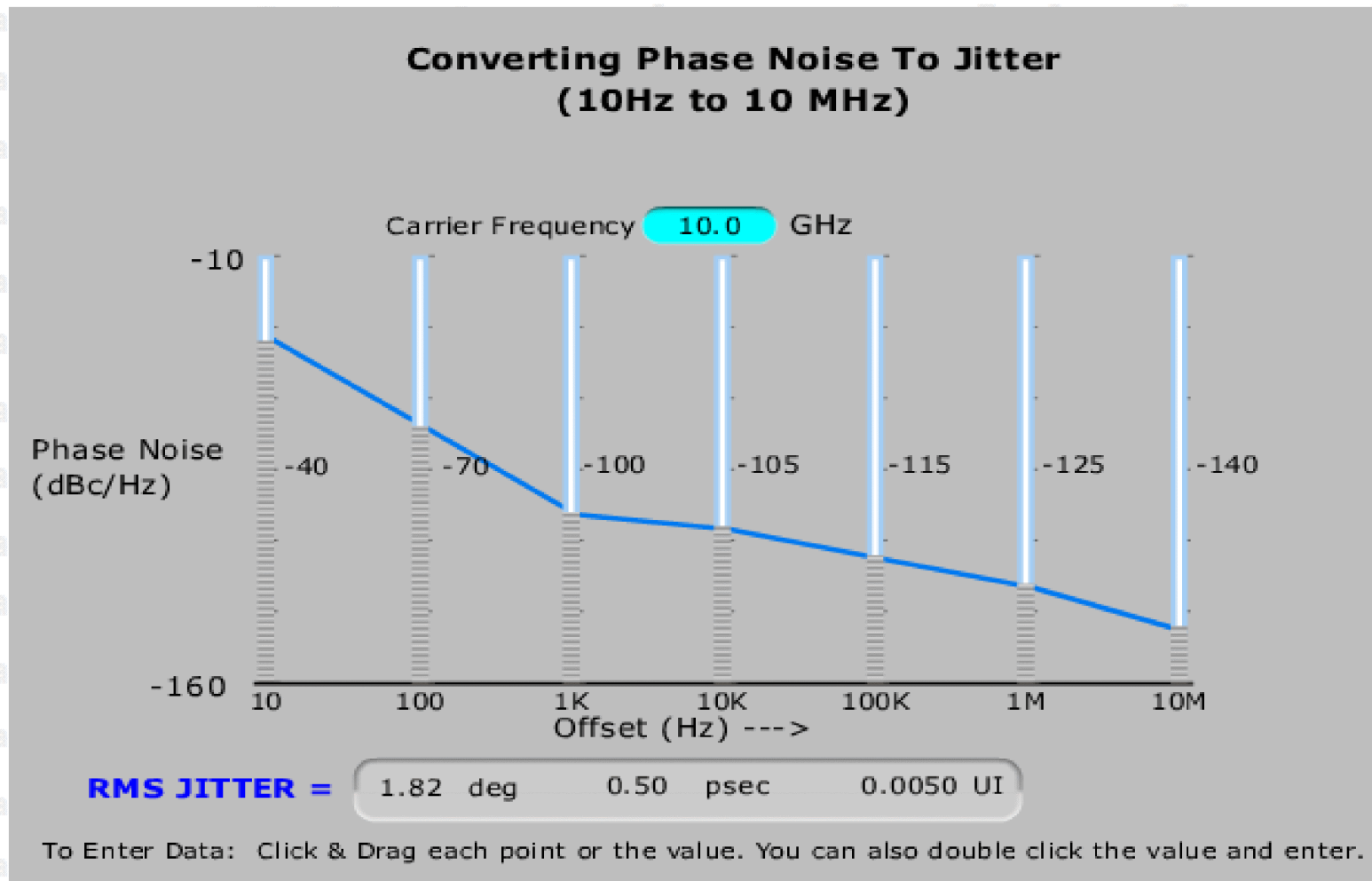
- ❖ نویز فاز برای یک اسیلاتور واقعی به صورت نسبت نویز در پهنای باند 1Hz در فاصله فرکانسی مشخصی نسبت به فرکانس مرکزی اسیلاتور تعریف می شود.
- ❖ اسپکتروم آنالایزر به صورت خودکار قابلیت اندازه گیری نویز فاز را داراست. تنها کافی است در منوی مربوطه میزان آفست فرکانسی را تعریف نماییم تا دستگاه به صورت خودکار نویز فاز را استخراج نماید.
- ❖ نویز فاز معادل Jitter در حوزه زمان است که برای این تبدیل کمک ابزارهای نرم افزاری on Line وجود دارد.



معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا



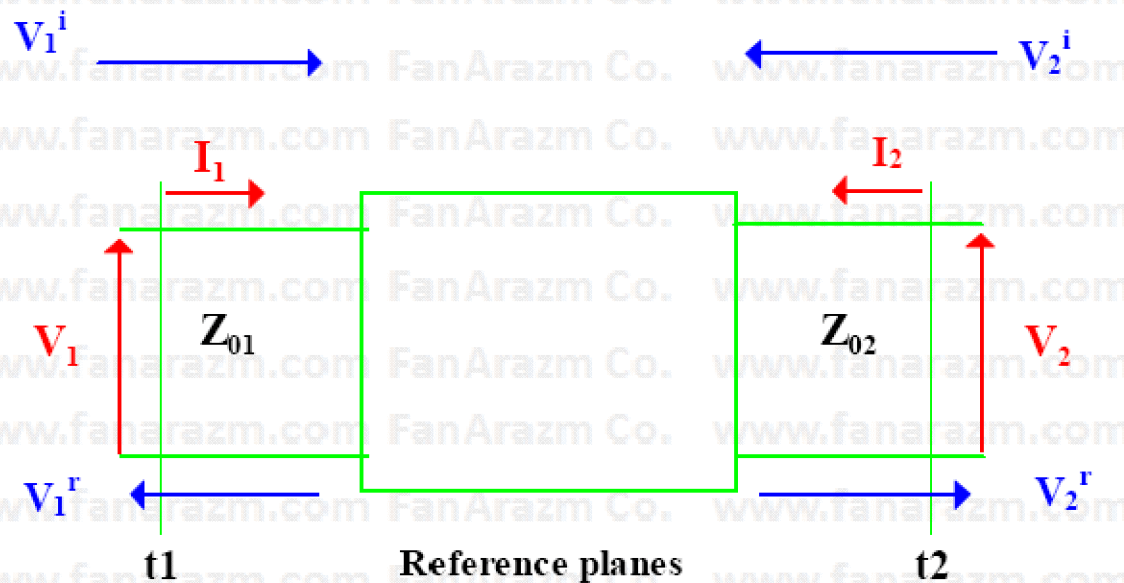
معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا



معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

اندازه گیری پارامترهای "S" Scattering

❖ در مدارات فرکانس بالا بجای استفاده از پارامترهای H, Y, Z از پارامترهای S استفاده می شود که برتری تئوری نسبت به روش های دیگر دارد. با استفاده از ولتاژهای نرمالیزه a1-b1-a2-b2 خواهیم داشت.



Input T.L L1=0
 $V_1 = V_1^i + V_1^r$

Output T.L L2=0
 $V_2 = V_2^i + V_2^r$

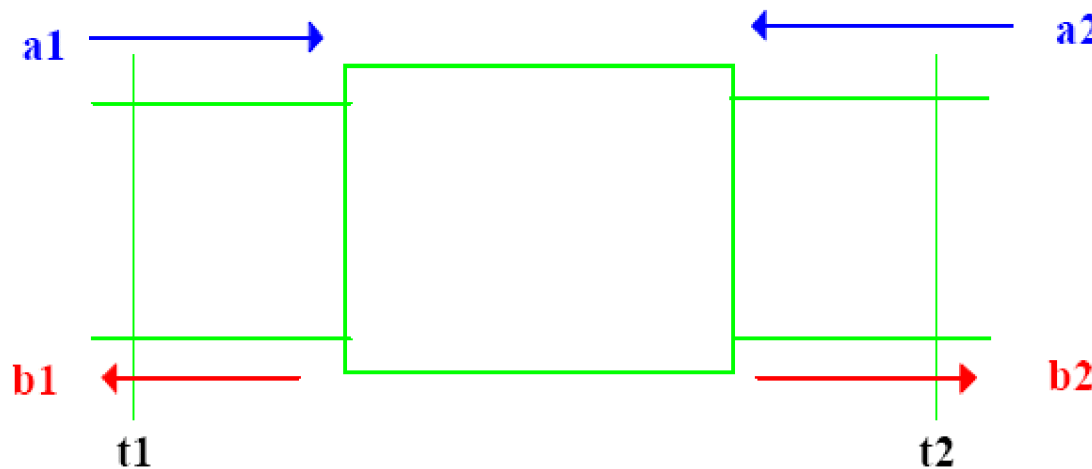
$$a_1 = \frac{V_1^i}{\sqrt{Z_{01}}}$$

$$b_1 = \frac{V_1^r}{\sqrt{Z_{01}}}$$

$$a_2 = \frac{V_2^i}{\sqrt{Z_{01}}}$$

$$b_2 = \frac{V_2^r}{\sqrt{Z_{01}}}$$

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا



$$b_1 = S_{11} \cdot a_1 + S_{12} \cdot a_2$$

$$b_2 = S_{21} \cdot a_1 + S_{22} \cdot a_2$$

$$\begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{11} & S_{12} \\ S_{21} & S_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{bmatrix}$$

↑
Scattering
Matrix

❖ برای محاسبه پارامترهای S مانند روشی که در محاسبه پارامترهای H , Z - Y استفاده می شود از تکنیک صفر فرض کردن ورودیها استفاده می کنیم به این صورت که در یک سمت ورودی داده و در سمت دیگر ورودی را صفر فرض می کنیم. البته در عمل این کار با استفاده از **Network Analyzer** انجام می شود که پارامترهای S را به صورت برداری و مختلط در فرکانسهای مختلف به صورت خودکار اندازه گیری می نماید.

معرفی روشهای تست پارامترهای مدارات فرکانس بالا

(1) Apply input to Port 1 , terminate at Port 2 with a Matched Load $\therefore a_2 = 0$.

$\therefore S_{11} = \left. \frac{b_1}{a_1} \right|_{a_2=0}$ = reflection coefficient at Port 1 (matched load at Port 2).

$S_{21} = \left. \frac{b_2}{a_1} \right|_{a_2=0}$ = Voltage transfer ratio Port 1 to Port 2 (matched load at Port 2).

(2) Apply input to Port 2 , terminate at Port 1 with a matched load $\therefore a_1 = 0$.

$\therefore S_{22} = \left. \frac{b_2}{a_2} \right|_{a_1=0}$ = reflection coefficient at Port 2 (matched load at Port 1).

$S_{12} = \left. \frac{b_1}{a_2} \right|_{a_1=0}$ = transfer ratio Port 2 to Port 1 (matched load at Port 1).